

МИНИСТЕРСТВО НАУКИ И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ  
РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

Федеральное государственное автономное образовательное учреждение  
высшего образования  
«Казанский (Приволжский) федеральный университет»  
Набережночелнинский институт

УТВЕРЖДАЮ



Директор

Набережночелнинского института

Котиев Г.О.

10 2024 г.

**СИСТЕМА ОЦЕНИВАНИЯ ВСТУПИТЕЛЬНОГО ИСПЫТАНИЯ В  
МАГИСТРАТУРУ (Автоматизация технологических процессов и  
производств)**

**Направление подготовки:** 15.04.04 Автоматизация технологических  
процессов и производств

**Магистерская программа:** Автоматизация технологических процессов и  
производств

**Форма обучения:** очная

## Структура заданий и критерии оценивания

Вступительное испытание включает в себя 24 задания:

Задания 1-20 тест уровня А (вопрос и несколько вариантов ответа, правильным из которых может быть только один);

Задания 21-24 тест уровня А+ (вопрос и несколько вариантов ответа, правильными из которых могут быть несколько).

Полный правильный ответ на каждое из заданий 1-20 оценивается 1 первичным баллом, заданий 21-24 оценивается 2 первичными баллами; неполный, неверный ответ или его отсутствие – 0 баллов.

Максимальное количество за все задания составляет 28 первичных баллов.

Перевод первичных баллов осуществляется по следующей таблице соответствия баллов:

Первичные баллы	Итоговые баллы
1	10
2	20
3	30
4	40
5	50
6	56
7	58
8	60
9	62
10	64
11	66
12	68
13	70
14	72
15	74
16	76
17	78
18	80
19	82
20	84
21	86
22	88
23	90
24	92
25	94
26	96
27	98
28	100

Пример заданий вступительного испытания в магистратуру по направлению подготовки: 15.04.04 Автоматизация технологических процессов и производств.

№ вопроса	Вопрос
1.	Такт поточного производства это
2.	Объем выпуска продукции это
3.	Укажите не существующий вид производства, характеризуемый объемом выпуска
4.	Выберите из списка не существующий тип станков. Выберите один правильный ответ:
5.	Как называется способ программирования, при котором координаты точек отсчитываются от предыдущего положения исполнительного органа станка, которое он занимал перед началом перемещения к следующей опорной точке?
6.	Станочный модуль
7.	Совокупность физических величин, характеризующих работу некоторой системы, называется
8.	Дифференциальным уравнением $y(t) = K \left[ \tau \frac{d}{dt} u(t) + u(t) \right]$ описывается модель
9.	Выражение $F(p) = \int_0^{\infty} f(t) e^{-pt} dt$ определяет
10.	Формула $W_{\text{экв}}(p) = \frac{W_1(p)}{1 \mp W_1(p) \cdot W_2(p)}$ определяет передаточную функцию эквивалентного динамического звена при
11.	Алгебраический критерий устойчивости Гурвица

12.	В нелинейных системах автоматического управления
13.	Какие функции в системе управления выполняет пускатель.
14.	В каких случаях на входе блока питания необходимо ставить защитные элементы, такие как предохранитель или защитный автомат
15.	RS-485 это
16.	Каким элементом создается противодействующий момент в электроизмерительных приборах
17.	Наименьшее значение входной величины, которое вызывает появление сигнала на выходе датчика, называется
18.	Что реализует Функция Пирса?
19.	С помощью ERP-систем реализуются
20.	При каком законе распределения случайной величины справедлив Марковский процесс?
21.	Что не относится к показателям долговечности?
22.	К основным функциям MES-систем, в том числе, относят
23.	Стандартные режимы обмена с OPC-сервером:

24.

К основным функциям ERP-систем, в том числе, относят

К вопросам прилагаются варианты ответов.